

TRANSFORMÉE DE FOURIER : PROPRIÉTÉS DE BASE

1. Télécharger le signal du jour. Observer l'allure de ce signal.
2. Calculer numériquement la TF du signal. Si x est le vecteur d'échantillons de longueur N , le vecteur X des valeurs de sa transformée de Fourier aux fréquences $f = (-N/2:N/2-1)/N$ peut être obtenu de manière approchée par la commande $X=\text{fft}(x,-1)$.
3. Visualiser la partie réelle de la TF en utilisant la commande

`plot2d(f,fftshift(real(X))).`

Notez la nécessité d'utiliser la commande `fftshift` dès qu'on doit *représenter graphiquement* les résultats produits par la fonction `fft`. Effectuer la même opération pour la partie imaginaire, le module et la phase de la TF. Utiliser la commande `subplot` pour placer ces quatre tracés sur la même fenêtre graphique. Quelles symétries observe-t-on ? Comment s'expliquent-elles ?

4. La TF inverse de X peut être calculée à l'aide de la commande `real(fft(X,1))`. Observer les signaux reconstruits si l'on met à
 - zéro la partie imaginaire de la TF ;
 - zéro la partie réelle de la TF ;
 - zéro la phase de la TF ;
 - un le module de la TF.
5. On définit le signal $y = \%i*x$. Calculer sa TF. Comparer ses parties réelle et imaginaire à celles de X . Donner une justification théorique.
6. On considère le signal $z = [\text{zeros}(1,2) \ x(1:N-2)]$. Calculer sa TF. Comparer son module et sa phase à celles de X (on pourra calculer le module et la phase du rapport de ces deux TF). Justifier théoriquement.
7. On considère maintenant le signal $u = \exp(\%i*2*\%pi*0.1*(0:N-1)).*x$. Calculer sa TF et la comparer à X . Justifier théoriquement.